

MHD 方程式

- 磁気流体力学(Magnetohydrodynamics)
 - 磁場の中を運動する流体中の荷電粒子は電磁力を受ける
 - 流体中の中性粒子は荷電粒子と衝突し, 力を受ける
 - あたかも流体が磁場から力を受けているようにふるまう
 - 運動を記述するためには
 - ①電磁場の基礎方程式
 - ②流体の支配方程式
- が必要

3.3 章における仮定

- Maxwell 方程式 (MKSA 単位系)

D :電束密度
B :磁束密度
E :電場
H :磁場の強さ
ρ_e :電荷密度
j_e :電流密度

$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho_e$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \quad \text{ファラデーの誘導法則}$$

$$\nabla \times \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j}_e \quad \text{アンペールの法則}$$

3.3 章における仮定

- 流体近似

- 粒子の集団の典型的なスケールがガス分子の平均自由行程 l_g に比べて十分大きい

衝突した分子が再度衝突するまでに進む平均の距離

- 分子同士の衝突が十分頻繁に起こっている

- 巨視的に微小な体積中に分子が多数存在し、それらの運動が平均化されている

- 電氣的準中性条件

- 原子や分子が持つ正電荷量と負電荷量の絶対値が等しい

$$\rho_e \equiv \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} = 0$$

3.3 章における仮定

アンペールの法則

$$\nabla \times \frac{\mathbf{B}}{\mu_0} - \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_0 \mathbf{E}) = \mathbf{j}_e \quad \xrightarrow{\text{cgs-gauss 単位へ変換}} \quad \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = c_l \nabla \times \mathbf{B} - 4\pi \mathbf{j}_e$$

$\mathbf{B} \rightarrow \mathbf{B}/c_l, \mu_0 = 4\pi/c_l^2$
 $\epsilon_0 = 1/4\pi$ 透磁率: μ_0
誘電率: ϵ_0

変位電流が無視できる条件

$$\frac{4\pi \mathbf{j}_e}{c_l} = \nabla \times \mathbf{B} - \frac{1}{c_l} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$$

で右辺第二項が第一項よりも十分小さいこと
すなわち

$$\left| \frac{1}{c_l} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right| / |\nabla \times \mathbf{B}| \ll 1$$

3.3 章における仮定

典型的な空間スケール L とすると

$$\frac{\left| \frac{1}{c_l} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right|}{|\nabla \times \mathbf{B}|} \sim \frac{E / (c_l t)}{B / L} = \frac{E L}{B c_l t} \ll 1$$

ファラデーの誘導法則を cgs-gauss 単位系で記述すると

$$\nabla \times \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \quad \xrightarrow[\mathbf{B} \rightarrow \mathbf{B}/c_l]{\text{cgs-gauss 単位へ変換}} \quad \frac{1}{c_l} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = -\nabla \times \mathbf{E}$$

次元解析し, 流体の速度を v とすると, $v = L/t$ なので

$$E \sim \frac{B L}{c_l t} \sim \frac{v}{c_l} B$$

3.3 章における仮定

以上より、変位電流が無視できる条件は

$$\frac{\left| \frac{1}{c_l} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right|}{|\nabla \times \mathbf{B}|} \sim \frac{E L}{B c_l t} \sim \left(\frac{v}{c_l} \right)^2 \ll 1$$

となり、プラズマの速度が光速よりも十分に小さいことと等価

ローレンツ力 f_L

- 電磁場から各荷電粒子が受ける力 (ローレンツ力)

$$e_\mu (\mathbf{E} + \mathbf{v}_\mu \times \mathbf{B})$$

- 単位体積の流体が電磁場から受ける力 (f_L)

$$f_L = \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} (\mathbf{E} + \mathbf{v}_{\mu} \times \mathbf{B})$$

-cgs-gauss 単位系への変換

- $\mathbf{B} \rightarrow \mathbf{B}/c_l$ (c_l は光速)

$$f_L = \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} \left(\mathbf{E} + \frac{\mathbf{v}_{\mu} \times \mathbf{B}}{c_l} \right) \quad (3.19)$$

ローレンツ力 f_L

電氣的準中性条件 ($\sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu}$) より

$$f_L = \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} \left(\mathbf{E} + \frac{\mathbf{v}_{\mu} \times \mathbf{B}}{c_l} \right) = \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} \frac{\mathbf{v}_{\mu} \times \mathbf{B}}{c_l}$$

変位電流は無視するという仮定から, アンペールの法則は

$$j_e \equiv \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} \mathbf{v}_{\mu} = \nabla \times \mathbf{H} = \nabla \times \frac{\mathbf{B}}{\mu_0} \xrightarrow[\text{cgs-gauss 単位へ変換}]{\mathbf{B} \rightarrow \mathbf{B}/c_l, \mu_0 = 4\pi/c_l^2} \nabla \times \frac{c_l \mathbf{B}}{4\pi}$$

よって,

$$f_L = \sum_{\mu} n_{\mu} e_{\mu} \frac{\mathbf{v}_{\mu} \times \mathbf{B}}{c_l} = \frac{1}{4\pi} (\nabla \times \mathbf{B}) \times \mathbf{B} \quad (3.19)$$

单位变换

- Maxwell 方程式

(MKSA 单位系)

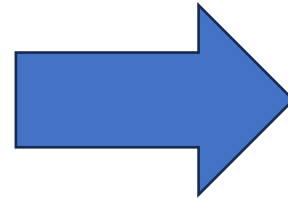
$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho_e$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{H} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j}_e$$

单位变换



(cgs-gauss 单位系)

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \rho_e$$

$$\nabla \cdot \frac{\mathbf{B}}{c_l} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{E} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\mathbf{B}}{c_l} \right) = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{B} - \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \mathbf{j}_e$$